

II.3.1 Rekursive Algorithmen

Mittwoch, 23. November 2016 09:00

Bislang: Schleifen, um best.
Programmabschnitte mehrfach
auszuführen (benötigt oftmals
Akkumulator-Variablen wie
res im Bsp.). *iterative
Algorithmen*

Jetzt: *rekursive Algorithmen*

Um ein Problem für x zu lösen,
führen wir es zurück auf das
Problem für einen Wert kleiner
als x :

- falls $x > 1$, dann berechne
erst die Fak. von $x-1$
und multipliziere das Resultat
mit x
- falls $x \leq 1$, dann liefere 1
als Resultat.

$$\text{Dh: } \text{fak}(x) = \begin{cases} x \cdot \text{fak}(x-1), & \text{falls } x > 1 \\ 1, & \text{sonst} \end{cases}$$

Rechenvorschrift greift auf sich
selbst zurück: rekursiv.

Bei Rekursion: Problemlösung
ist oft völlig analog zur Problem-
definition (\Rightarrow deklarative

Programmierung)

Ausführung im Bsp:

$$\begin{aligned} \text{fak}(3) &= 3 * \text{fak}(2) \\ &= 3 * 2 * \text{fak}(1) \\ &= 3 * 2 * 1 \\ &= 6 \end{aligned}$$

Rekursive Argument muss
jeweils "kleiner" werden, damit
Rekursion terminiert. ^{meist}
(Vorteil: Verifikation ist viel
einfacher, da man keine
Schleifeninvariante braucht.
Stattdessen: Induktion)

Klassifikation rekursiver
Methoden:

- lineare / nicht-lineare
Rekursion
- direkte / verschränkte
Rekursion
- Endrekursion

Lineare Rekursion:

pro Auswertung des Metho-

denunfts wird höchstens
ein rekursiver Aufruf
erreicht (Bsp. fak)

Bsp. für nicht-lineare Re-
kursion: Fibonacci-Methode

Fibonacci-Zahlen:

Versuch, Wachstum v.
Kaninchen-Population zu
beschreiben.

Annahmen:

- Kaninchen werden nach 1
Monat geschlechtsreif und
trächtig.
- Jedes Kaninchenpaar bekommt
ein männliches + ein weibliches
Kind.
- Tragezeit ist 1 Monat
- Kaninchen sind unsterblich

Anzahl der Kaninchenpaare im
Monat x =

Anzahl Kaninchenpaare im Monat
 $x-1$

+

Anzahl Kaninchenpaare im
Monat $x-2$

Java Methode führt pro
Ausw. des Methoden-
rumpfs zu 2 rekursiven
Aufrufen.

Dieser Algorithmus ist
sehr ineffizient:

$$\begin{aligned} \text{fib}(20) &= \text{fib}(19) + \text{fib}(18) \\ &= \text{fib}(18) + \text{fib}(17) + \text{fib}(18) && \leftarrow \text{fib}(18) \text{ wird 2 mal berechnet} \\ &= \underbrace{\text{fib}(17) + \text{fib}(16)} + \underbrace{\text{fib}(17) + \text{fib}(16)} + \text{fib}(16) && \leftarrow \text{fib}(17) \text{ wird 3 mal berechnet} \\ &= \dots \end{aligned}$$

Exponentieller Aufwand (um $\text{fib}(n)$ zu berechnen
braucht man etwa 2^n Schritte).

Man kann fib auch rekursiv auf effizientere Weise
programmieren (mit linearem Aufwand,
so dass die Berechnung von $\text{fib}(n)$ nur
etwa n Schritte braucht).

Spezialfall der nicht-linearen Rekursion:

geschachtelte Rekursion (nested recursion)

```
public static int f (int x) {  
    if (x < 1) return 0;  
    else return f (f (x-1));  
}
```

↑ terminiert und
berechnet immer 0

Direkte/verschränkte
Rekursion:

direkte Rekursion:
Methode f ruft selbst
wieder f auf (Bsp.
 fak , fib)

verschränkte Rekursion:
System v. Funktionen, die
sich gegenseitig aufrufen,
z.B. f ruft g auf,
 g ruft f auf

Endrekursion (tail
recursion)

Spezialfall der direkten

3. Fall



In Schleifen: lokale Variablen werden in jedem Schleifendurchlauf überschrieben

Bei Rekursion: alte Werte der lokalen Variablen müssen nach dem rek. Aufruf noch zur Verfügung stehen.

Ausnahme ist Endrekursion: Da hier der rek. Aufruf erst zum Schluss kommt, braucht man alte Werte der lok. Variablen nicht mehr.

⇒ Endrekursion kann man direkt in Schleifen überführen

Speicherorganisation bei Rekursion

- Für jeden Methodenaufruf wird ein neuer Speicherrahmen (frame) auf dem Kellerspeicher (stack) angelegt.
- Darin werden alle lokalen Variablen gespeichert (inklusive der formalen Parameter und Variable für Rückgabewert bei nicht-void Methoden)
- Speicherrahmen $\hat{=}$ Kontext, in dem Methode ausgeführt wird.
- Bei jedem rekursivem Aufruf kommt ein

neuer Stack Frame (könnte zu Stack Overflow führen).

- Rekursion erlaubt aber oft sehr elegante + kurze Programme.

Bsp: Türme von Hanoi

Entwurfstechnik: Divide + Conquer
(Teile + Herrsche)

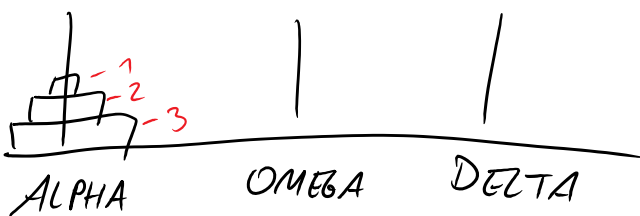
1. Behandle einfache Fälle (Türme der Höhe $h=0$)

2. Divide: Teile das Problem in 2 oder mehrere Teilprobleme auf

statt Turm der Höhe h , betrachte Turm der Höhe $h-1$ und 1

3. Conquer: Löse Teilprobleme (typischerweise rekursiv)

4. Kombiniere: Setze Teillösungen zusammen

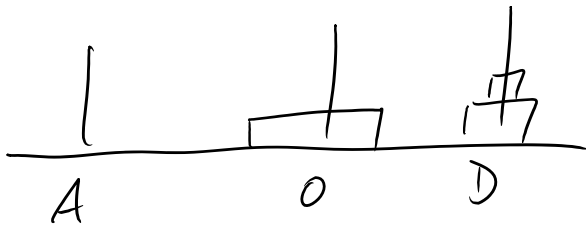


$h=3$ von u u u
bewegeTurm(h , AL, DEL, OM)

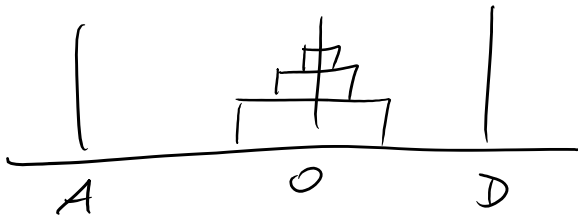


① Verschiebe Turm der Höhe $h-1$ von ALPHA nach DELTA
bewegeTurm($h-1$, AL, OM, DEL)

② Lege unterste Scheibe von ALPHA nach OMEGA



② Lege unterste Scheibe von ALPHA nach OMEGA
von nach
 druckezug (h, AL, OM)



③ Verschiebe Turm der Höhe $h-1$ von DELTA nach OMEGA
über von nach
 bewegeTurm ($h-1, DEL, AL, OM$)